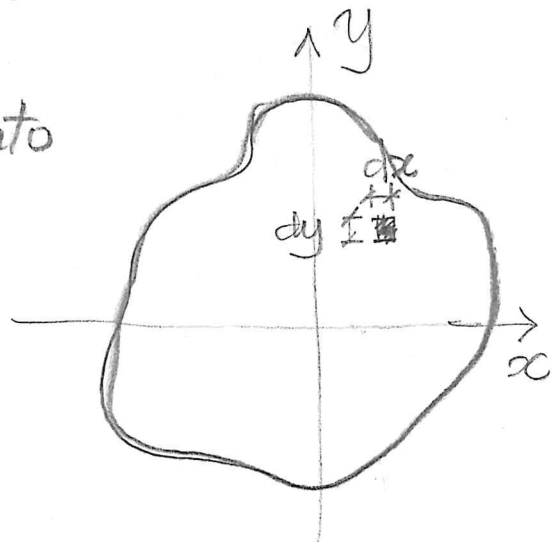


GEOMETRIA delle FIGURE PIANE (o delle AREE)

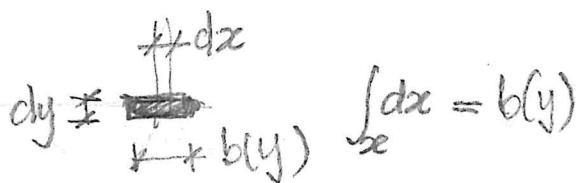
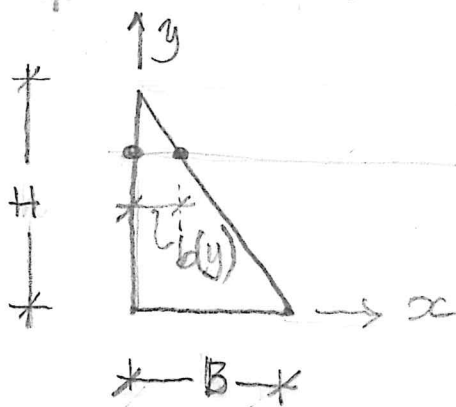
Si definiscono funzioni $f(x,y)$
nel dominio della figura.

Un punto è anche rappresentato
come un infinitesimo $dx dy$



1) AREA : $A = \iint_{\Omega} dx dy$

esempi: triangolo



$$b(y) = B - \frac{B}{H} y$$

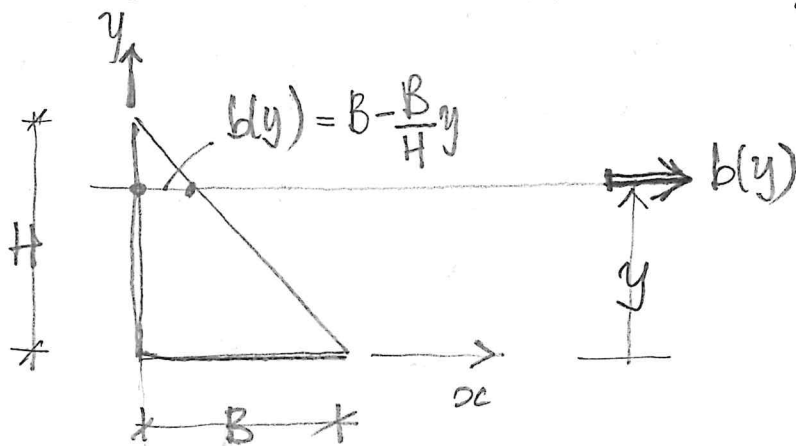
$$A = \int_0^H b(y) dy = \int_0^H B dy - \int_0^H \frac{B}{H} y dy$$

$$= BH - \frac{B}{H} \frac{H^2}{2} = \frac{BH}{2}$$

2. MOMENTO STATICO : S

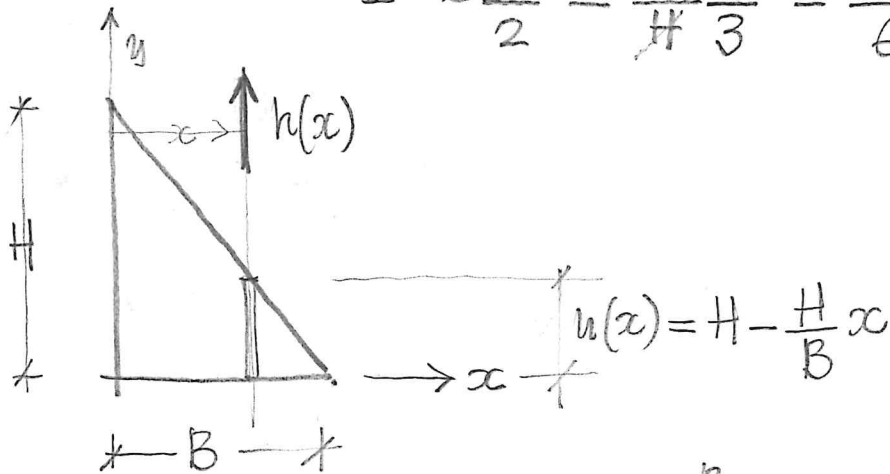
(rispetto all'asse x): $S_x = \iint y dA$

(rispetto all'asse y): $S_y = \iint x dA$



$$S_x = \int_0^H b(y) y dy = \int_0^H B y dy - \int_0^H \frac{B}{H} y^2 dy$$

$$= B \frac{H^2}{2} - \frac{B}{H} \frac{H^3}{3} = \frac{BH^2}{6}$$



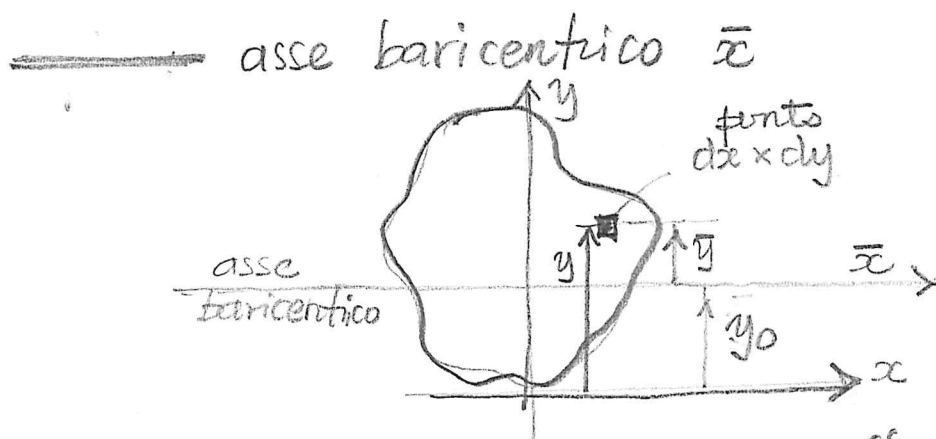
$$S_y = \int_0^B h(x) x dx = \int_0^B H x dx - \int_0^B \frac{H}{B} x^2 dx$$

$$= H \frac{B^2}{2} - \frac{H}{B} \frac{B^3}{3} = \frac{HB^2}{6}$$

3 - ASSE BARICENTRICO

Asse per il quale il momento statico S è nullo.

Mutuando le aree infinitesime in forze/peso, l'Area di una figura è il peso (totale); l'asse baricentrico è quindi l'asse delle forze peso, cioè l'asse su cui posizionare il peso come unica forza risultante (vedi RIDUZIONE A SISTEMI di FORZE EQUIVALENTI).



$$S_{xx} = \iint y \, dx \, dy = \iint y_0 \, dx \, dy + \iint \bar{y} \, dx \, dy$$

$$= y_0 \underbrace{\iint dx \, dy}_A + S_{\bar{x}}$$

posizione y_0

dell'asse baricentrico è : $y_0 = S_{xx}/A$

per essere
O baricentrico

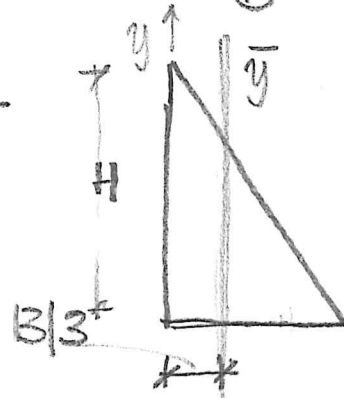
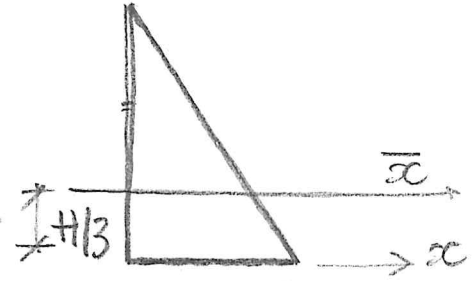
cioè, il sistema di aree inteso come forze/peso $dx \, dy$ posizionato su l'asse baricentrico \bar{x} ha momento (statico) rispetto a x (S_{xx}) equivalente a $A \cdot y_0$

nel triangolo:

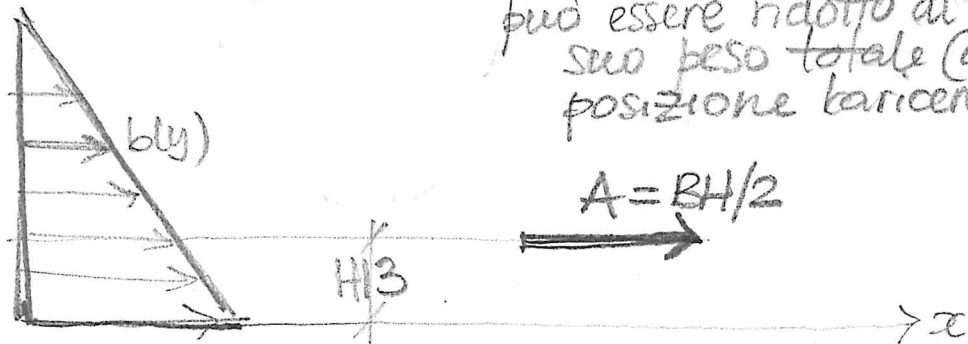
$$y_0 = \frac{BH^2/6}{BH/2} = \frac{H}{3}$$

analogamente,

$$x_0 = \frac{HB^2/6}{BH/2} = \frac{B}{3}$$



quindi il sistema di forze/peso $dx \times dy$ è rappresentato dal triangolo stesso, e:

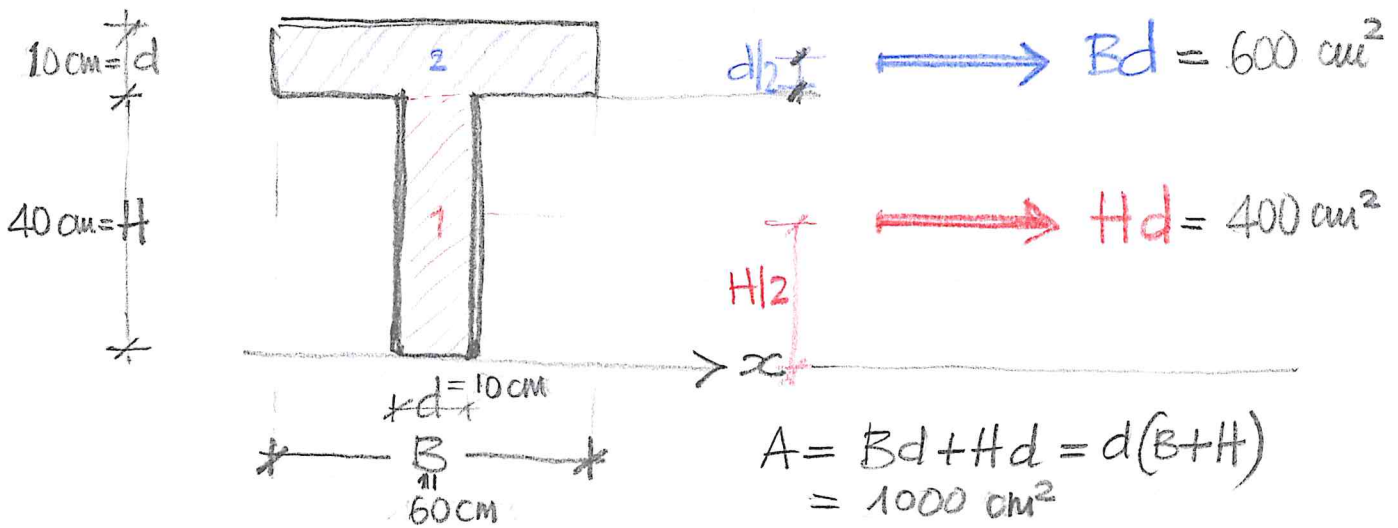


può essere ridotto al suo peso totale (area) posizione baricentrica

$$A = BH/2$$

analogamente per \bar{y} .

esempio 2: asse baricentrico \bar{x} della figura "a T"



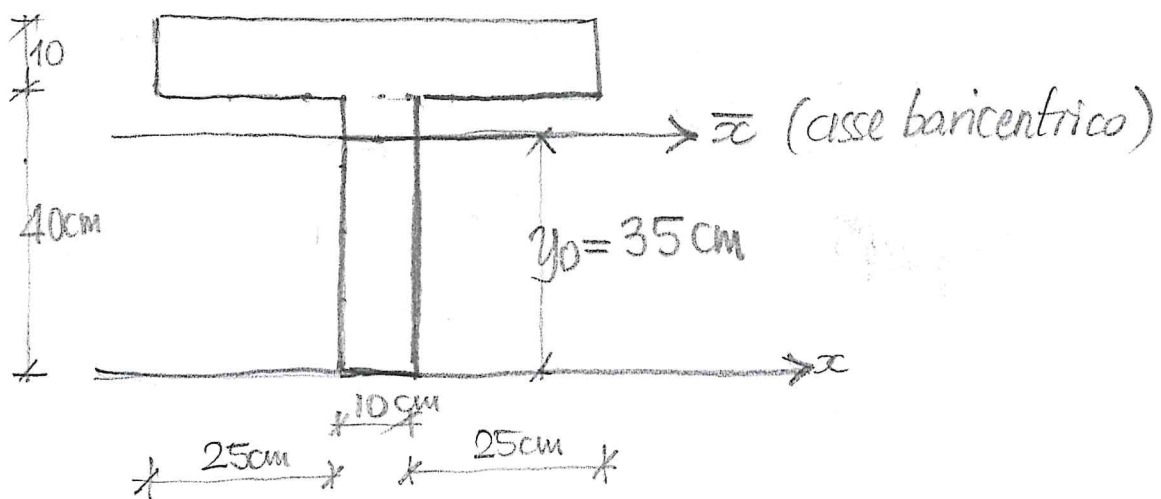
Calcolo di S_x , cioè somma di momenti di due sotto-aree rettangolari.

$$S_x = Bd(H + d/2) + Hd H/2$$

Posizione dell'asse baricentrico

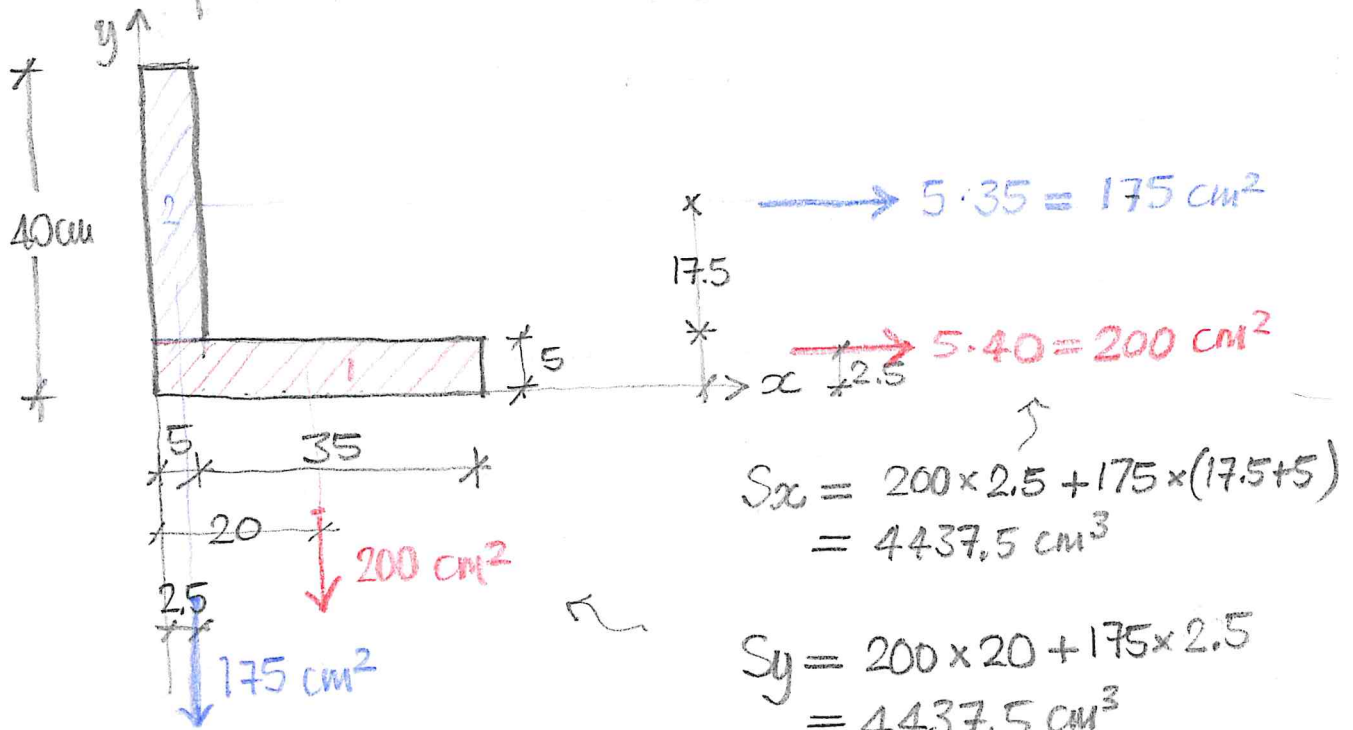
$$y_0 = \frac{S_x}{A} = \frac{Bd(H + d/2) + dH^2/2}{d(B+H)} = \frac{(H^2 + Bd)/2 + Bd}{B+H}$$

$$= \frac{35000\text{ cm}^3}{1000\text{ cm}^2} = 35\text{ cm}$$



NB: un'asse di simmetria è un'asse baricentrico!

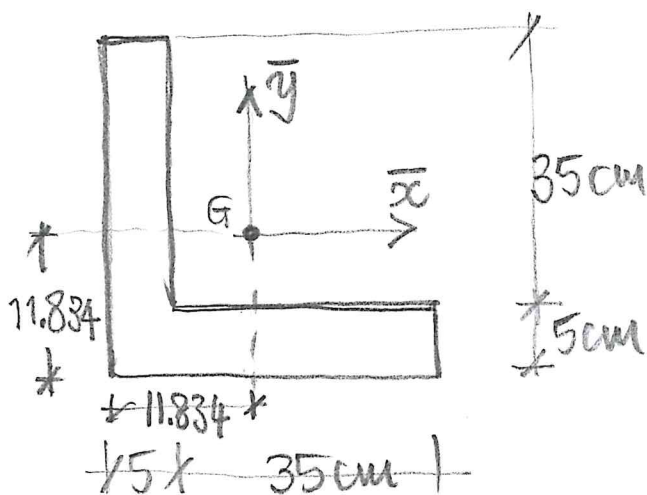
esempio 3: baricentro della sezione a "L"



$$y_0 = \frac{S_x}{A} = \frac{4437.5}{375} = 11.834 \text{ cm}$$

$$A = 175 + 200 = 375 \text{ cm}^2$$

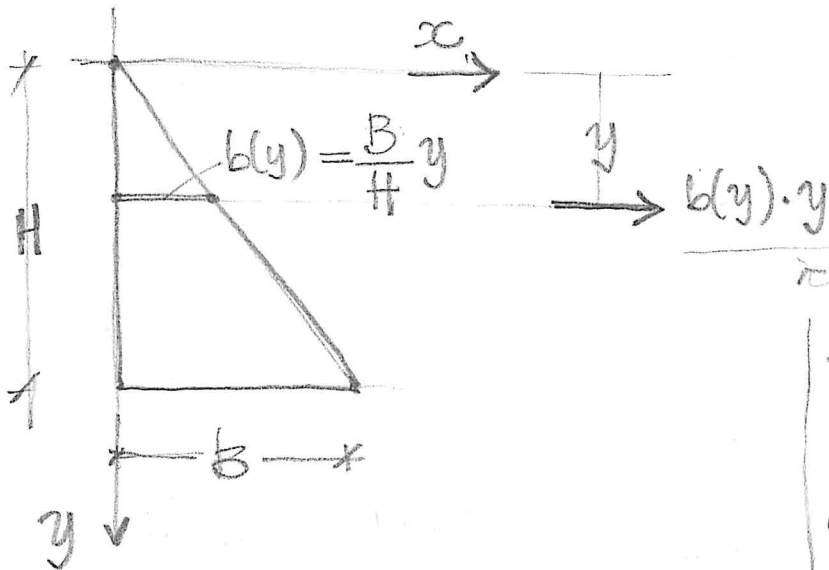
$$x_0 = \frac{S_y}{A} = 11.834 \text{ cm}$$



4 - MOMENTO di INERZIA: J

(rispetto all'asse x): $J_x = \iint y^2 dx dy$

(rispetto all'asse y): $J_y = \iint x^2 dx dy$



A differenza di S_x , J_x è il momento fatto da forze-peso che ruotano (atto di moto rigido) rispetto all'asse x

$$J_x = \int_0^H b(y) y \cdot y dy = \int_0^H \frac{B}{H} y^3 dy$$

$$= \frac{B}{H} \frac{H^4}{4} = \frac{BH^3}{4}$$

per calcolare J rispetto all'asse baricentrico \bar{x} , parallelo all'asse x , si può "trasportare" il valore J_x già valutato senza rifare i calcoli.

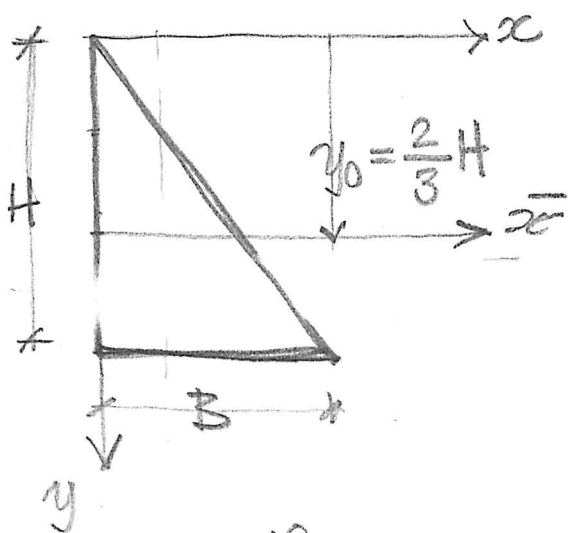
TEOREMA (del TRASPORTO) di HUYGENS - STEINER

→ Si esprime J_x (in funzione di $J_{\bar{x}}$ per \bar{x} baricentrico

$$J_x = \iint y^2 dx dy \stackrel{y=y_0+\bar{y}}{=} \underbrace{y_0^2}_{A} \iint dx dy + \underbrace{2y_0}_{0} \iint \bar{y} dx dy + \underbrace{\iint \bar{y}^2 dx dy}_{J_{\bar{x}}}$$

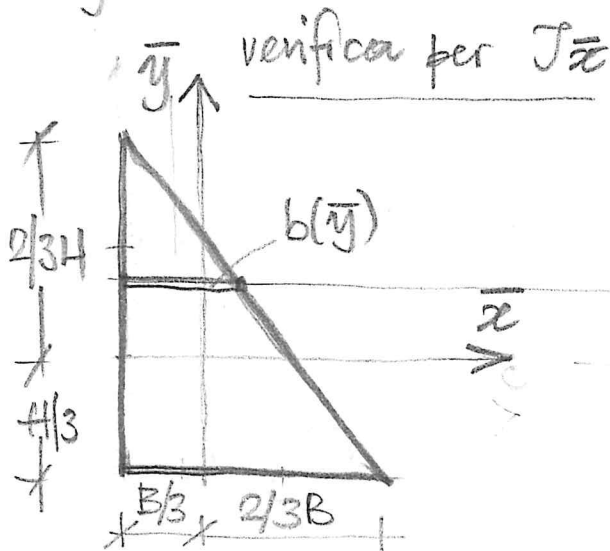
$$\Rightarrow \boxed{J_x = J_{\bar{x}} + A y_0^2}$$

(\bar{x} baricentrico)



$$J_x = \frac{BH^3}{4}$$

$$\begin{aligned} J_{\bar{x}} &= J_x - Ay_0^2 \\ &= \frac{BH^3}{4} - \frac{BH}{2} \frac{4}{9} H^2 \\ &= \frac{BH^3}{36} \end{aligned}$$



$$J_{\bar{x}} = \iint \bar{y}^2 dx dy = \int_{-H/3}^{2/3H} b(\bar{y}) \bar{y} \cdot \bar{y} dy$$

$$= \frac{2}{3} B \int_{-H/3}^{2/3H} \bar{y}^2 dy - \frac{B}{H} \int_{-H/3}^{2/3H} \bar{y}^3 dy$$

$$= \frac{2}{3} B \left[\frac{\bar{y}^3}{3} \right]_{-H/3}^{2/3H} - \frac{B}{H} \left[\frac{\bar{y}^4}{4} \right]_{-H/3}^{2/3H}$$

$$= \frac{2}{9} BH^3 \frac{8+1}{3^3} - \frac{B}{H} \frac{H^4}{4} \frac{2^4-1}{3^4} = BH^3 \left(\frac{2}{27} - \frac{15}{4 \cdot 27 \cdot 3} \right)$$

$$= BH^3 \frac{3}{4 \cdot 27 \cdot 9} = \frac{BH^3}{36} \quad \checkmark$$

$$b(\bar{y}) \bar{y}$$

$$b(\bar{y}) = \frac{2}{3} B - \frac{B}{H} \bar{y}$$

si esprime

$$b(\bar{y}) = c_0 + c_1 \bar{y}$$

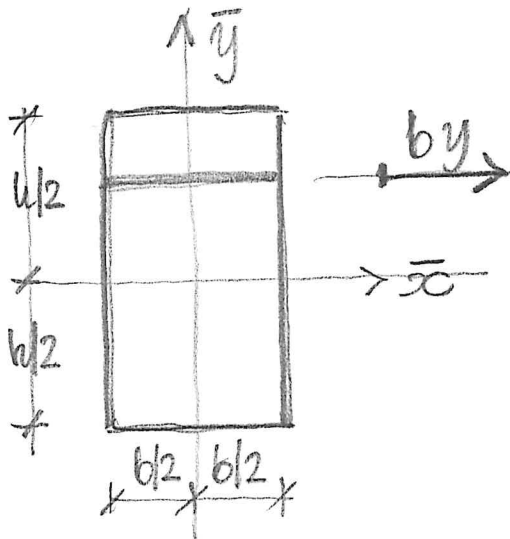
(generica funzione lineare di \bar{y} a coefficienti c_0, c_1)

$$\text{tale che } \begin{cases} b(2/3H) = 0 \\ \text{e } b(-H/3) = B \end{cases}$$

$$\text{quindi } \begin{cases} c_0 + c_1 \frac{2}{3} H = 0 \\ c_0 - c_1 \frac{H}{3} = B \end{cases}$$

$$\text{cioè } c_0 = \frac{2}{3} B, c_1 = -\frac{B}{H}$$

esempio 4: momenti di Inerzia sezione rettangolare



$$J_{\bar{x}} = \iint \bar{y}^2 dx dy = \int_{-h/2}^{h/2} b y \times y dy = b \left[\frac{y^3}{3} \right]_{-h/2}^{h/2}$$

$$= \frac{bh^3}{12}$$

analogamente

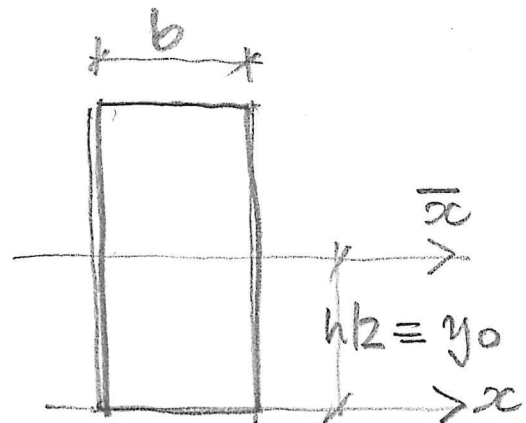
$$J_{\bar{y}} = \iint \bar{x}^2 dx dy = \int_{-b/2}^{b/2} h \bar{x}^2 dx = h \frac{b^3}{12}$$

trasporto:

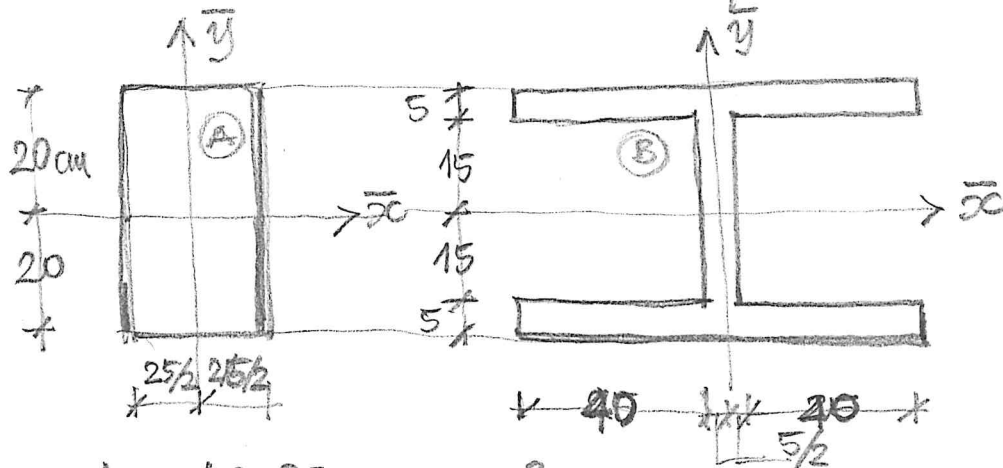
$$J_x = J_{\bar{x}} + Ay_0^2$$

$$= \frac{bh^3}{12} + bh \left(\frac{h}{2} \right)^2$$

$$= \frac{bh^3}{3}$$



esempio 3: confronto $J_{\bar{x}}$ tra sezione rettangolare e sezione "I" di pari area A e pari altezza



$$A = 40 \times 25 = 1000 \text{ cm}^2 = 40 \times 5 \times 4 + 5 \times 40$$

$$\textcircled{A} \quad J_{\bar{x}} = 25 \frac{20^3}{12} = \frac{50000}{3} \text{ cm}^4 \approx 16667 \text{ cm}^4$$

$$\textcircled{B} \quad J_{\bar{x}} = 2 \times \left(85 \times \frac{5^3}{12} + 85 \times 5 \times 17.5^2 \right) + \frac{5 \times 30^3}{12}$$

\leftarrow contributi ali
 contributi anima

$$= \frac{820000}{3} \text{ cm}^4 \approx 273,334 \text{ cm}^4$$

$$\frac{J_{\bar{x}}^{\textcircled{B}}}{J_{\bar{x}}^{\textcircled{A}}} = \frac{820000}{50000} = 16.4$$